

Ορισμός Μαρκοβιανών Μοντέλων

Μια Μαρκοβιανή αλυσίδα καθορίζεται πλήρως προσδιορίζοντας:

(α) Το σύνολο των καταστάσεων $S = \{1, \dots, m\}$

(β) Το σύνολο των δυνατών μεταβάσεων, δηλαδή εκείνα τα ζεύγη (i, j) , για τα οποία $p_{ij} > 0$

(γ) Τις μεταβατικές τιμές των p_{ij} που είναι θετικές

Μια Μαρκοβιανή αλυσίδα που ορίζεται από αυτό το μοντέλο είναι μια ακολουθία τ.κ. $X_0, X_1, \dots, X_m$ που παίρνουν τιμές στο S και οι οποίες ικανοποιούν τη συνθήκη: $P(X_{n+1}=j | X_n=i, X_{n-1}=i_{n-1}, \dots, X_0=i_0) = p_{ij}$, $\forall n, \forall i, j \in S$ $\forall$ πιθανή ακολουθία προγενέστερων καταστάσεων.

Όλα τα στοιχεία μιας αλυσίδας μπορούν να κωδικοποιηθούν στο λεγόμενο πίνακα μεταβάσης $m \times m$ με (i, j) στοιχείο το p_{ij} :

Άλλος ένας πολύ χρήσιμος τρόπος περιγραφής της αλυσίδας είναι μέσω του γραφήματος, το οποίο έχει ως καταστάσεις (στοιχεία του S) ως κορυφές και για κάθε δύο κορυφές i, j για τις οποίες $p_{ij} > 0$, υπάρχει μια ακμή από το i στο j με βάρος p_{ij}

$$P = \begin{bmatrix} p_{11} & p_{12} & \dots & p_{1m} \\ p_{21} & p_{22} & \dots & p_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ p_{m1} & p_{m2} & \dots & p_{mm} \end{bmatrix}$$

Μαρκοβιανή Ιδιότητα

Οποιαδήποτε πληροφορία για τις προγενέστερες καταστάσεις $X_1, X_2, \dots, X_{n-1}$ είναι περιττή όσον αφορά να προβλέψει και για το X_{n+1} εφόσον γνωρίζουμε την κατάσταση X_n της σ.δ. την τελευταία ευχή ή. Μαθηματικά: $P(X_{n+1}=j | X_n=i, X_{n-1}=i_{n-1}, \dots, X_0=i_0)$

$= P(X_{n+1}=j | X_n=i) = p_{ij}$
για κάθε n , κάθε $i, j \in S$ και κάθε πιθανή ακολουθία $i_0, i_1, \dots, i_{n-1}$ προηγούμενων καταστάσεων. Δηλαδή, ο πιθανοτικός νόμος της επόμενης κατάστασης X_{n+1} εξαρτάται μόνον μέσω της αξίας της παρούσας κατάστασης X_n , από το παρελθόν.

Επίσης $\sum_{j=1}^m p_{ij} = 1$, $\forall i \in S$

Πολλαπλασιαστικός Νόμος ως αλυσίδες Markov

$$P(X_0=i_0, X_1=i_1, \dots, X_n=i_n) = P(X_0=i_0) \cdot p_{i_0 i_1} \cdot p_{i_1 i_2} \cdot \dots \cdot p_{i_{n-1} i_n}$$

Αν γνωρίζουμε ότι η αρχική κατάσταση του συστήματος είναι $X_0=i_0$, τότε προφανώς: $P(X_1=i_1, \dots, X_n=i_n | X_0=i_0) = p_{i_0 i_1} \cdot p_{i_1 i_2} \cdot \dots \cdot p_{i_{n-1} i_n}$

Γραφικά, μια ακολουθία καταστάσεων προσδιορίζεται από μια ακολουθία ακμών στο γράφημα και η πιθανότητα αυτής της ακολουθίας, δεδομένης της αρχικής κατάστασης, δίδεται από το γινόμενο των πιθανοτήτων των ακμών της ακολουθίας.

Πιθανότητες μετάβασης αυστηρής τάξης

$r_{ij}(n) = P(X_n=j | X_0=i)$, με άλλα $r_{ij}(n)$ είναι η πιθανότητα ότι η κατάσταση μετά από n χρονικά βήματα θα είναι j , δεδομένου ότι η παρούσα κατάσταση είναι i .

Εξισώσεις Chapman-Κολμογορόφ

$$r_{ij}(n) = \sum_{k=1}^m r_{ik}(n-1) \cdot p_{kj}, \text{ για } n > 1 \text{ και } \forall i, j, \text{ αρχίζοντας με } r_{ij}(1) = p_{ij}$$

Με άλλα οι εξισώσεις CK λένε ότι η πιθανότητα να είναι το σύστημα στην κατάσταση j τη χρονική στιγμή n είναι το άθροισμα των πιθανοτήτων $r_{ik}(n-1) p_{kj}$, των διαφόρων δυνατών τρόπων να φτάσουμε εκεί. Εφαρμόζοντας τις CK επανηληθμένα παίρνουμε εύκολα ότι η πω. $r_{ij}(n)$ δεν είναι τίποτε άλλο από το (i, j) στοιχείο της $(n-της)$ δύναμης του πίνακα μεταβάσης: $r_{ij}(n) = (P^n)_{ij}$

Steady State: Η πιθανότητα μια κατάσταση να συμβεί στο μακρινό μέλλον, δηλ. για $n \rightarrow \infty$, το $r_{ij}(n)$ θα συρρικνώνει σε ένα όριο, το οποίο δεν εξαρτάται από την αρχική κατάσταση.

Absorbing καταστάσεις: (απορροφητικές) επαναλαμβάνονται συνεχώς μόλις ως επισκεφτούμε, δεδομένου αρκετού χρόνου είναι βέβαιο πως θα συμβούν. Το όριο τους για $n \rightarrow \infty$ είναι 1.

Επικοινωνία καταστάσεων

προσέγγιση/προσβασιμότητα κατάσταση: η j είναι προσέγγιση από την i , δηλ. " $i \rightarrow j$ " αν υπάρχει ένα μονοπάτι πάνω στο γράφημα της αλυσίδας από την i στην j . Αν $i \rightarrow j$ και $j \rightarrow i$ τότε οι i και j **επικοινωνούν**.

έρμηση/επαναληπτική κατάσταση: Έστω ότι $A(i)$ το σύνολο των καταστάσεων που είναι προσεγγίσιμες από την i . Λέμε ότι η i είναι "έρμηση" αν $\forall j$ που είναι προσέγγιση από την i , η i είναι επίσης προσέγγιση από την j . Δηλαδή, για κάθε $j \in A(i)$ έχουμε ότι $i \in A(j)$.

Ανάρθρωση αλυσίδα: όλες οι καταστάσεις της είναι ισοδύναμες $\leftrightarrow$ (αυτή η σχέση ισοδυναμίας ορίζει τις κλάσεις επικοινωνίας)

Μεταβατική κατάσταση: όχι έρμηση, υπάρχουν καταστάσεις $j \in A(i)$ για τις οποίες η i δεν είναι προσέγγιση από την j . Αν το σύστημα μεταβαίνει από την i στην j , δεν μπορεί να ξαναγυρίσει στην i (Μεταβατική κατάσταση $\rightarrow$ επισκευή πεπιεσμένο αέριο φούφες. Έρμηση κατάσταση $\rightarrow$ επισκευή αέριες φούφες).

Υποδιαίρεση συνόλου καταστάσεων

- Μια αλυσίδα Markov μπορεί να αναλυθεί σε μία ή περισσότερες κλάσεις επικοινωνίας + πιθανώς ορισμένες μεταβατικές καταστάσεις
- Μια έρμηση κατάσταση είναι προσέγγιση από όλες τις καταστάσεις της κλάσης της, αλλά όχι από καταστάσεις άλλων κλάσεων.
- Μια μεταβατική κατάσταση δεν είναι προσβασιμή από καμία έρμηση κατάσταση
- Το πολύχριστον μία (πιθανώς περισσότερες) έρμητες καταστ. είναι προσβασιμές από μία μεταβατική.

Περιοδικότητα Η περιοδικότητα μιας κατάστασης i με περίοδο d ισοδυναμεί με το ότι όλα τα μονοπάτια που ξεκινούν και τελειώνουν στο i έχουν μήκος πολλαπλό του d . Μια κλάση επικοινωνίας λέγεται **περιοδική** αν οι καταστάσεις της μπορούν να ομαδοποιηθούν σε $d > 1$ υποσύνολα $S_1, \dots, S_d$, έτσι ώστε οι μεταβάσεις από το ένα υποσύνολο οδηγούν στο άλλο: Αν $i \in S_k$ και $P_{ij} > 0$, τότε: $\begin{cases} j \in S_{k+1}, & \text{αν } k=1, \dots, d-1 \\ j \in S_1, & \text{αν } k=d \end{cases}$

Η κλάση είναι απεριοδική αν και μόνο αν υπάρχει χρόνος n και μια κατάσταση S στην κλάση, έτσι ώστε $P_{is}(n) > 0, \forall i \in \mathbb{R}$.

Ασυμπτωτική συμπεριφορά (steady state behavior):

$\pi_j(n)$ καθώς $n \rightarrow \infty$??? Αφορά αλυσίδες Markov που αποτελούνται από μια κλάση επικοινωνίας έρμητων καταστάσεων συν πιθανώς κάποιες μεταβατικές καταστάσεις. Αναγκαία και η απεριοδικότητα.

Ορισμένες πιθανότητες κατάστασης j : $\pi_j \approx P(X_n = j)$, για μεγάλα n

Διάνυσμα κατανομής στις καταστάσεις: $\pi = [\pi_1, \pi_2, \dots, \pi_m]$, $\pi_j > 0$, $\sum_{j=1}^m \pi_j = 1$
αυτή είναι η κατανομή πάνω στην αλυσίδα και το π_j παριστάνει την $j=1$ πιθανότητα η αλυσίδα να βρίσκεται στην κατάσταση j . Αρχική κατανομή $\rightarrow \pi_0$

Θεώρημα συχνότητας σε οριακή κατανομή Κατανομή σε χρόνο $t \rightarrow \pi_t = \pi_0 P^t$

- Μοναδική κλάση επικοινωνίας m -περιοδική. Οι καταστάσεις συνδέονται με π_j με τις

εής ιδιότητες: ① $\lim_{n \rightarrow \infty} \pi_j(n) = \pi_j, \forall i, j$

$$\textcircled{b} \pi_j = \sum_{k=1}^m \pi_k P_{kj}, \quad j=1, 2, \dots, m$$
$$1 = \sum_{k=1}^m \pi_k$$

③ Ισχύει ότι $\pi_j = 0 \rightarrow$ μεταβατικές
 $\pi_j > 0 \rightarrow$ έρμητες

Παράδειγμα εξισώσεων ισορροπίας:

Έστω ο πίνακας π.μ. μεταβάσεων: $P = \begin{bmatrix} p & 1-p & 0 \\ p & 0 & 1-p \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

Εξισώσεις ισορροπίας:

$$\pi = \pi \cdot P$$

$$\pi = [\pi_1, \pi_2, \pi_3], \text{ επομένως: } \begin{cases} \pi_1 = \pi_1 p + \pi_2 p + \pi_3 \cdot 1 \\ \pi_2 = (1-p) \pi_1 \\ \pi_3 = (1-p) \pi_2 = (1-p)^2 \pi_1 \end{cases}$$

από εδώ βρίσκω όλα τα π_i

Έτσι, βρω μία σχέση για το $\pi_i \forall i=1, 2, \dots, m$. Π.χ. εδώ θα έχω

$$\pi_i = (1-p)^{i-1} \cdot \pi_1, \quad \forall i=1, 2, \dots, m. \text{ Μετά έχω } 1 = \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = \sum_{k=1}^m \pi_k =$$

$$= \pi_1 + (1-p)\pi_1 + (1-p)^2\pi_1 = \pi_1 \sum_{i=0}^m (1-p)^i = \pi_1 \frac{1-(1-p)^{m+1}}{1-(1-p)} \quad \downarrow \text{Από εδώ βρίσκω το } \pi_1$$

Συχνότητα επισκεψών των καταστάσεων - οριακές πιθαν. καταστάσεων ως ανακένωτες ③

$\pi_j = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_{ij}(n)}{n}$, όπου $u_{ij}(n)$ είναι ο μέσος αριθμός επανόδων στην κατάσταση j ως πρώτες n μεταβάσεις, ξεκινώντας από την κατάσταση i .

Άρα, π_j είναι το **ανακένωμένο ποσοστό του χρόνου** που το σύστημα βρίσκεται στην j .

$P_{jk} \rightarrow$ πιθανότητα η επόμενη μετάβαση να οδηγεί στην κατάσταση k .

$\pi_j \cdot P_{jk} \rightarrow$ το ανακένωμένο ποσοστό των μεταβάσεων που οδηγούν το σύστημα από την κατάσταση j στην κατάσταση k .

Ανακένωτη συχνότητα μεταβάσης

Έστω $q_{jk}(n)$ ο μέσος αριθμός των μεταβάσεων από την κατάσταση j στην k . Τότε, ανεξάρτητα από την αρχική κατάσταση: $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{q_{jk}(n)}{n} = \pi_j P_{jk}$

Ακόμα, $\pi_j = \sum_{k=1}^m \pi_k P_{kj}$, δηλαδή η ανακένωτη συχνότητα επισκεψών της j ισούται με το άθροισμα των μεμονωμένων συχνοτήτων $\pi_k \cdot P_{kj}$ των μεταβάσεων που οδηγούν στην j .

Σ.δ. γεννήσεως - θανάτου

Καταστάσεις διευθετούνται γραμμικά

Μεταβάσεις μόνο από την ίδια κατάσταση ή την αμέσως γειτονική της

"Γέννηση" στην κατάσταση i : $P_{i,i+1} = b_i = P(X_{n+1} = i+1 | X_n = i)$

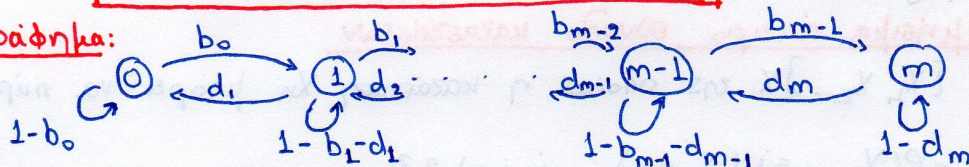
"Θάνατος" στην κατάσταση i : $P_{i,i-1} = d_i = P(X_{n+1} = i-1 | X_n = i)$

προκύπτουν οι "τοπικές εφωρούς ισορροπίας" ($\leadsto$ μόνο σε αυτή την περίπτωση!)

$$\pi_i b_i = \pi_{i+1} d_{i+1}, \quad i = 0, 1, \dots, m-1$$

$$\text{Ακόμα, } \pi_i = \pi_0 \frac{b_0 b_1 \dots b_{i-1}}{d_1 d_2 \dots d_i}, \quad i = 1, 2, \dots, m$$

Γράφημα:



Πιθανότητες απορροφίσεως

Ενδιαφερόμαστε για την πρώτη έλκση κατάσταση στην οποία θα βρεθεί το σύστημα και τον χρόνο μέχρι να συμβεί αυτό.

• Αν υπάρχει μόνο μία έλκση κατάσταση (κατάσταση απορροφίσεως), τότε το σύστημα την επισκεπτόμαστε με πιθανότητα 1, αρχίζοντας από οποιαδήποτε αρχική κατάσταση

• Αν υπάρχουν περισσότερες καταστάσεις απορροφίσεως τότε, το ποια θα συμβεί εξαρτάται από την αρχική κατάσταση του συστήματος.

πιθανότητα απορροφίσεως του συστήματος από την κατάσταση s ξεκινώντας από την i :

$$a_i \triangleq P(X_n \text{ τελικά ισούται με την κατάσταση απορροφίσεως } s | X_0 = i)$$

Για μια αλυσίδα Markov όπου κάθε κατάσταση είναι είτε μεταβατική, είτε απορροφίσεως, οι πιθανότητες απορροφίσεως a_i της αλυσίδας από την κατάσταση s ξεκινώντας από την i είναι οι μοναδικές λύσεις του γραμμικού συστήματος:

$$a_s = 1$$

$$a_i = 0, \quad \text{για κάθε κατάσταση απορροφίσεως } i \neq s$$

$$a_i = \sum_{j=1}^m P_{ij} \cdot a_j, \quad \text{για κάθε μεταβατική κατάσταση } i$$

Μέσος χρόνος απορροφίσεως

Ενδιαφερόμαστε για τον μέσο αριθμό των μεταβάσεων ως την επίτευξη μιας έλκσης κατάστασης ξεκινώντας από μια μεταβατική κατάσταση.

$$\mu_i \triangleq \text{Εξ αριθμός μεταβάσεων μέχρι την απορροφήση, ξεκινώντας από } i$$

Οι μέσοι χρόνοι απορροφίσεως μ_i , ξεκινώντας από την κατάσταση i είναι οι μοναδικές λύσεις του συστήματος:

$$\mu_i = 0, \quad \text{για κάθε έλκση κατάσταση } i$$

$$\mu_i = 1 + \sum_{j=1}^m P_{ij} \cdot \mu_j, \quad \text{για κάθε μεταβατική κατάσταση } i$$

Μέσος χρόνος ως την 1η επίσκεψη

(4)

Ενδιαφερόμαστε για τον μέσο αριθμό των βημάτων ως την 1η διέλευση του συστήματος από μια συγκεκριμένη έγκριτη κατάσταση s , ξεκινώντας από μια οποιαδήποτε κατάσταση i . Θεωρούμε αλυσίδες Markov με μια μοναδική κατάσταση επικοινωνίας. Τότε:

t_i : Μέσος χρόνος πρώτης μετάβασης του συστήματος από την κατάσταση i στην κατάσταση s .

$t_i \triangleq$ [αριθμός των μεταπηδήσεων μέχρι την 1η διέλευση από την s , ξεκινώντας από την i]

Αναμενόμενος χρόνος μέχρι την επίσκεψη μιας συγκεκριμένης κατάστασης s , ξεκινώντας από μια οποιαδήποτε κατάσταση i , είναι οι μοναδικές λύσεις του συστήματος:

$$t_i = 1 + \sum_{j=1}^m p_{ij} \cdot t_j, \text{ για κάθε } i \neq s$$

$$t_s = 0$$

Μέσος χρόνος πρώτης επιστροφής

Ενδιαφερόμαστε για τον αριθμό των μεταπηδήσεων μέχρι την πρώτη επιστροφή στην s , ξεκινώντας από την s .

$$t_s \triangleq \text{[αριθμός μεταπηδήσεων μέχρι την 1η επιστροφή στην } s, \text{ ξεκινώντας από την } s]$$
$$= 1 + \sum_{j=1}^m p_{sj} \cdot t_j, \text{ όπου } t_j \text{ είναι οι μέσοι χρόνοι 1ης επίσκεψης της } s \text{ ξεκινώντας από την } j.$$

Δηλαδή, ο χρόνος επιστροφής στην s , ξεκινώντας από την s , ισούται με 1 συν τον αναμενόμενο χρόνο επίσκεψης της s ξεκινώντας από την ελεύθερη κατάσταση, η οποία είναι η j με πιθανότητα p_{sj} .

Αλυσίδες Markov με αριθμητικά άπειρο σύνολο καταστάσεων

Θεωρούμε μια σ.δ. Markov $\{X_1, X_2, \dots\}$ της οποίας η κατάσταση X_n μπορεί να πάρει οποιαδήποτε ακέραια τιμή.

Πιθανότητες μετάβασης: $p_{ij} = P(X_{n+1}=j | X_n=i)$ $i, j=1, 2, 3, \dots$

Γράφημα με αριθμητικά άπειρο σύνολο κόμβων που αντιστοιχεί στους ακέραιους αριθμούς $1, 2, \dots$

Εξίσωση Chapman-Kalmodorov: $r_{ij}(n+1) = \sum_{k=1}^{+\infty} r_{ik}(n) \cdot p_{kj}$ $i, j=1, 2, \dots$

όπου $r_{ij}(n) = P(X_n=j | X_0=i)$ $i, j=1, 2, \dots$

Εξίσωση ισορροπίας: $\pi_j = \sum_{k=1}^{+\infty} \pi_k \cdot p_{kj}$ $i, j=1, 2, \dots$

Θεώρημα σύγκλισης:

Θεωρούμε απεριόριστη αλυσίδα Markov με αριθμητικά άπειρο σύνολο καταστάσεων, όπου κάθε κατάσταση είναι προσεγγίσιμη από οποιαδήποτε άλλη. Έχουμε 2 περιπτώσεις:

(1) Οι $r_{ij}(n)$ συγκλίνουν στη σταθερή κατανομή $(\pi_1, \pi_2, \dots)$ $\rightarrow \pi_j = \sum_{k=1}^{+\infty} \pi_k p_{kj}$ $i, j=1, 2, \dots$

Επιπλέον, οι π_j ερμηνεύονται ως οι αναμενόμενες συχνότητες καταστάσεων

$$\pi_j = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{u_{ij}(n)}{n}$$

όπου $u_{ij}(n)$ είναι ο μέσος αριθμός επισκεψών του συστήματος στην κατάσταση j , μέσα στις n πρώτες μεταπηδήσεις, ξεκινώντας από την κατάσταση i .

(2) Όλες οι $r_{ij}(n)$ συγκλίνουν στο 0, καθώς $n \rightarrow \infty$ και οι εξισώσεις ισορροπίας δεν έχουν άλλη λύση παρά την $\pi_j = 0$, $\forall j$.

Χρήσιμα τμήματα

$$\sum_{k=1}^m (1-r)^k = \frac{1-(1-r)^{m+1}}{1-(1-r)}, \quad \sum_{k=0}^m (1-r)^k = \frac{1-(1-r)^{m+1}}{1-(1-r)}, \quad \sum_{k=0}^{\infty} a^k = \frac{1}{1-a}, \text{ αν } a \leq 1$$